# **GTR-85**

# 發電機控制器 說明文件



台中市北區崇德路 1 段 631 號 19 樓之 1 號

TEL: 886-4-2238-0698

FAX: 886-4-2238-0891

Web Site: <a href="http://www.monicon.com.tw">http://www.monicon.com.tw</a>

E-mail: sales@monicon.com.tw



# 目 錄

| <u> </u> | 介紹                | 1  |
|----------|-------------------|----|
| 1、       | GTR-85 面板說明       | 1  |
|          | A、 顯示燈號說明         | 1  |
|          | B、 操作開關說明         | 1  |
| 2、       | 背板說明              | 2  |
| 3、       | 機構尺寸              | 4  |
| _,       | 規格說明              | 5  |
| 1、       | 一般規格              | 5  |
| 2、       | 控制器標準功能           | 6  |
|          | A、 LCD 顯示部份:      | 6  |
|          | B、 保護功能:          | 6  |
| 三、       | 接線說明              | 7  |
| 1、       | 控制器接線範例           | 7  |
| 2、       | ATS 接線說明          | 8  |
| 3、       | 現場連線示意圖           | 8  |
| 4、       | 遠端連線示意圖           | 9  |
| 5、       | 控制器內部保護電路示意圖      | 9  |
| 6、       | 多台連線說明            | 9  |
| 四、       | 通訊協定說明            | 11 |
| 五、       | 連線軟體安裝及操作說明       | 14 |
| 1、       | GTR-80 系列連線軟體安裝流程 | 14 |
| 2、       | 連線軟體操作說明          | 15 |
|          | A、 按鈕圖示說明         | 15 |
| 六、       | 參數設定畫面說明          | 20 |
| 1、       | 『系統』頁籤            | 20 |
| 2、       | 『輸入』頁籤            | 31 |
| 3、       | 『輸出』頁籤            | 34 |
| 4、       | 『其他』頁籤            | 37 |
| 七、       | 故障排除              | 38 |



| 1、 | 控制         | 月器簡易故障排除                              | 38 |
|----|------------|---------------------------------------|----|
|    | Α,         | 檢查快速接頭是否鬆脫未卡緊。                        | 38 |
|    | В、         | 檢查電瓶極性與工作電壓是否正確。                      | 38 |
|    | <b>C</b> 、 | 按測試開關                                 | 38 |
| 2、 | 現場         | 易環境造成控制器誤動作                           | 38 |
|    | Α,         | 發電機組在自動狀態下,無故起動或停止                    | 38 |
|    | В、         | 發電機機組發動後,出現故障停車                       | 38 |
|    | С、         | 發電機起動後,運轉正常,但加載過一段時間後出現低油壓停車          | 38 |
|    | D、         | 發電機無法起動                               | 39 |
| 3、 | RS-        | 485 通訊問題                              | 39 |
|    | A、         | RS-485 通訊無法連線                         | 39 |
|    | В、         | 通訊可連線但會斷斷續續(通訊品質不良)                   | 39 |
| 八、 | 附翁         | · · · · · · · · · · · · · · · · · · · | 40 |
| 1、 | 使用         | 1 2CT 及 3CT 的配接法                      | 40 |



# 一、介紹

## 1、GTR-85 面板說明



圖 1 GTR-85 面板

#### A、顯示燈號說明

- 電源指示
- 運轉指示
- 停機指示
- ◆ 跳脫指示
- ◆ 警告指示
- ◆ 盤車過時指示
- 高水溫指示
- 超速指示
- ◆ 低油壓指示

## B、操作開關說明

◆ 遙控(Network)

可選擇將網路遠端遙控功能開啟或關閉。

● 自動轉換(ATS)

將背板上的 ATS 1.與 ATS.2 接點短路可使發電機起動。



#### ◆ 手動(Manual)

現場手動起動靜止中之引擎。

#### 關機(Off)

現場手動停止發動中之引擎。

#### ◆ 資訊頁(Page)

按此按鍵可以切換 LCD 顯示頁

#### ◆ 測試燈(Test)

按下測試開關時,除面板燈號會全部亮起之外,蜂鳴器也會作動,可藉此檢視燈號 及蜂鳴器是否故障。

#### ● 還原(Reset)

當故障發生時,按重置開關一次時,可將 LCD 背光開啟及將蜂鳴器關閉,再按一次時,可將故障燈號清除;如持續按住時,控制器會依次關閉蜂鳴器及故障燈號。

## 2、背板說明

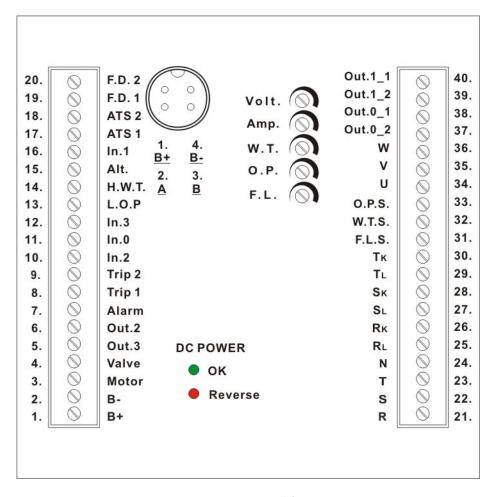


圖 2 GTR-85 背板



#### 表 1 GTR-85 背板說明

| 歐  | 編號 | 中文說明                   | 英文代碼       |
|----|----|------------------------|------------|
|    | 1  | 電瓶正極輸入                 | B+         |
|    | 2  | 電瓶負極輸入                 | B-         |
|    | 3  | 起動馬達電驛輸出               | Motor      |
|    | 4  | 燃油閥電驛輸出                | Valve      |
| 式  | 5  | 輔助輸出電驛 3,預設爲『充電機激磁』[1] | Out.3      |
|    | 6  | 輔助輸出電驛2,預設爲『送電停車』      | Out.2      |
|    | 7  | 警報電驛輸出                 | Alarm      |
|    | 8  | 故障跳脫輸出電驛(接點 1) [2]     | Trip 1     |
|    | 9  | 故障跳脫輸出電驛(接點 2)         | Trip 2     |
| 端  | 10 | 輔助輸入 2,預設爲『低水位』(常開型態)  | In.2       |
|    | 11 | 輔助輸入 0,預設爲『緊急停車』(常閉型態) | In.0       |
|    | 12 | 輔助輸入 3,預設爲『低燃油位』(常開型態) | In.3       |
|    | 13 | 低油壓開關輸入(常開型態)          | L.O.P.     |
|    | 14 | 高水溫開關輸入(常開型態)          | H.W.T.     |
| 子  | 15 | ALT(轉速輸入)              | ALT.       |
|    | 16 | 輔助輸入 1,預設爲『戰鬥開關』(常開型態) | In.1       |
|    | 17 | 自動開關(接點 1)             | ATS 1      |
|    | 18 | 自動開關(接點 2)             | ATS 2      |
|    | 19 | 頻率檢測輸入(接點 1)           | F.D. 1     |
| 台  | 20 | 頻率檢測輸入(接點 2)           | F.D. 2     |
|    | 21 | R相電壓輸入                 | R          |
|    | 22 | S相電壓輸入                 | S          |
|    | 23 | T相電壓輸入                 | T          |
|    | 24 | N相電壓輸入                 | N          |
| 接  | 25 | R 相電流輸入(L)             | R.L        |
|    | 26 | R 相電流輸入(S)             | R.K        |
|    | 27 | S 相電流輸入(L)             | S.L        |
|    | 28 | S 相電流輸入(S)             | S.K        |
|    | 29 | T 相電流輸入(L)             | T.L        |
| 脚  | 30 | T 相電流輸入(S)             | T.K        |
|    | 31 | 燃油位感測器輸入(選用)           | F.L. Sen   |
|    | 32 | 水溫感測器輸入                | W.T. Sen.  |
|    | 33 | 油壓感測器輸入                | O.P. Sen   |
|    | 34 | 市電U相輸入                 | U          |
| 說  | 35 | 市電 V 相輸入               | V          |
|    | 36 | 市電 W 相輸入               | W          |
|    | 37 | 輔助輸出 0_2 (切換市電供電接點)    | Output 0_2 |
|    | 38 | 輔助輸出 0_1 (切換市電供電接點)    | Output 0_1 |
| ₩₩ | 39 | 輔助輸出 1_2 (切換發電機供電接點)   | Output 1_2 |
| 明  | 40 | 輔助輸出 1_1 (切換發電機供電接點)   | Output 1_1 |

3

Ver.:V8501

| Volt – +  | AC 電壓微調 VR[3]                                  |  |  |  |
|-----------|--|--|--|--|
| Amp. – 🕥+ | AC 電流微調 VR                                     |  |  |  |
| W.T. – 🕥+ | 水溫微調 VR  |  |  |  |
| 0.P. – 1+ | 油壓微調 VR  |  |  |  |
| F.L. – 1+ | F.L <b>M</b> 燃油位微調 VR                          |  |  |  |
| • ок      | DC 電源極性正常,亮綠燈(但不代表直流電源在工作<br>範圍內 8~36 DCV)     |  |  |  |
| Reverse   | DC 電源極性反接,亮紅燈                                  |  |  |  |
|           | 1. B +<br>RS-485 通訊連接埠: 2. A<br>3. B<br>4. B - |  |  |  |

- [1]:輔助輸出可依需求設定其輸出功能。
- [2]: 故障跳脫輸出電驛可用來切斷如 自動電壓調整器(AVR)或斷路器之控制回路,藉此達到切斷發電機電力輸出之目的。
- [3]:電壓、電流、水溫、油壓及燃油位數值出廠時均已調校在精度範圍內,如果要做更精確的調校,可調整此微調 VR 做校正。

# 3、機構尺寸

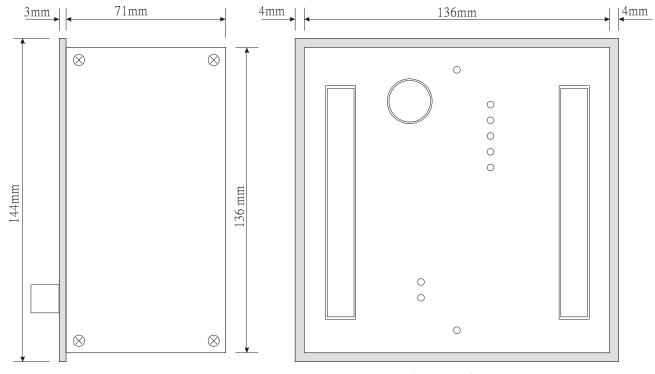


圖 3 GTR85 控制器側視圖及背視圖之相關尺寸



# 二、規格說明

# 1、一般規格

• 直流電輸入:

8~36 VDC(電壓超過 36 VDC 時, 系統會關閉直流電源)

• 消耗功率:

Max.10 W

電壓量測:

10~300 VAC(相-地, 精確度 1.5 %)[4]

● 電流量測:

../5 A(二次側電流低於 0.15 A 以下不顯示,精確度 1.5 %)

頻率量測:

 $0 \sim 80 \text{ Hz}$ (最低輸入電壓: 8 VAC,精確度 0.05 %)

充電機交流電輸出電壓感度:

5 V ~ 70 V(峰對峰值)。

● 充電機交流電輸出頻率範圍:

62 Hz ~ 5K Hz 引擎轉速。

● 繼電器輸出:

10 A/30 VDC(Output 3 Max. 1 A) •

軟體平臺:

Windows 98 · Windows ME · Windows 2000 · Windows XP ·

通訊協定:

A.參數修改部分: RS-485(獨家動態加密技術)。

B.資訊讀取部分:RS-485(無加密之 Command 格式,請參考章節四、通訊協定說明)。

● 工作溫度範圍:

-10 °C ~ 60 °C

尺寸(W\*H\*D):

144 mm \* 144 mm \* 74 mm

開乳尺寸(W\*H):

138 mm \* 138 mm

重量:

1.4 Kg (3.08 lb)

[4] 電壓、電流之量測數値於出廠時均會調校在精確度 1 %範圍內,GTR-85 的量測數値可以由 LCD 顯示及透過連線軟體讀取。

5

Ver.:V8501



# 2、控制器標準功能

#### A、LCD 顯示部份:

- 可顯示 4 行繁體中文文字之 LCD,可顯示發電機資訊:
  - ▶ 三相電流
  - ▶ 三相電壓
  - > 頻率
  - ▶ 轉速
  - ▶ 電瓶電壓
  - ▶ 積時表
  - > 引擎冷却水溫度
  - ▶ 機油壓力
- 網路配備功能:
  - 遠端網路操控起動、停車與復歸
  - > 遠端網路參數設定與讀取
  - > 遠端網路輸入與輸出監控
  - > 遠端網路故障記錄讀取
  - > 遠端網路圖表資料擷取
- 現場配備:
  - ▶ 起動、停止開關
  - > 自動轉換(ATS)開關
  - > 遙控開關
  - ▶ 復歸按鈕
  - ▶ 燈號測試按鈕

## B、保護功能:

- 引擎部份
- 高水溫保護
- 低油壓保護
- 低水位保護
- 過盤車保護
- ▶ 超速保護
- > 低燃油位保護

- 發電機部份
- 過負載保護
- > 短路保護
- ▶ 高電壓保護
- > 低電壓保護
- > 高頻保護
- ▶ 低頻保護

- 電瓶部份
- ▶ 低電瓶保護
- > 高電瓶保護
- > 充電失敗保護
- 電瓶弱電力保護



# 三、接線說明

# 1、控制器接線範例

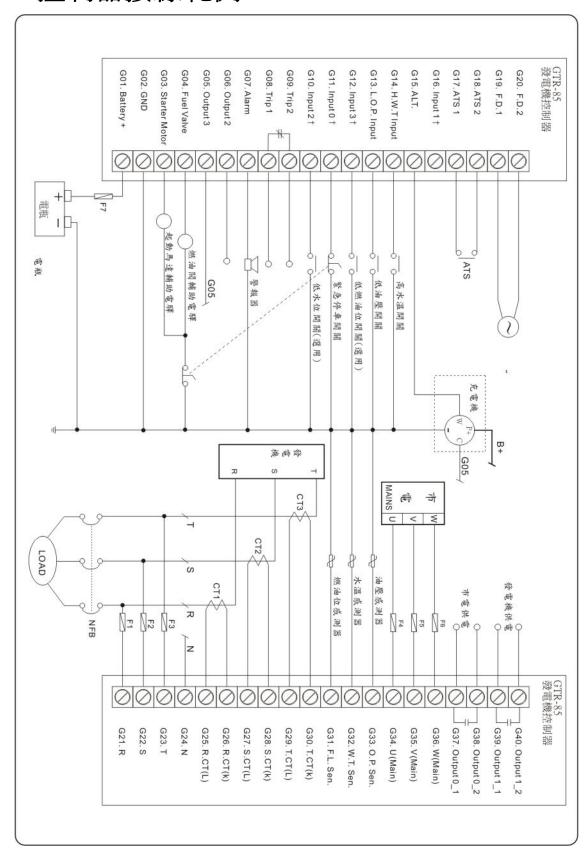


圖 4 GTR-85 控制接線圖

# 2、ATS接線說明

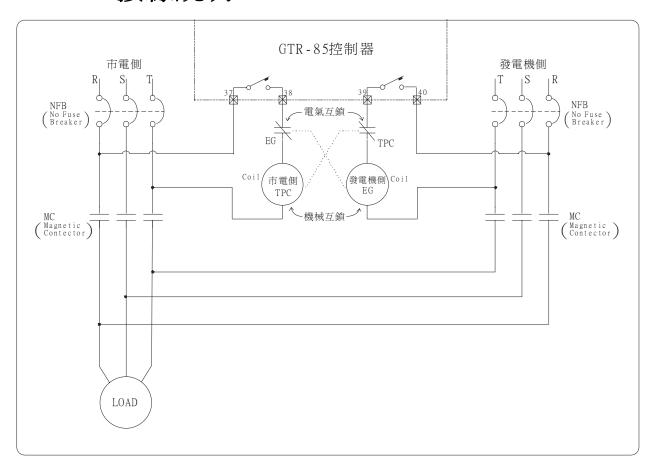


圖 5 ATS 連線示意圖

# 3、現場連線示意圖

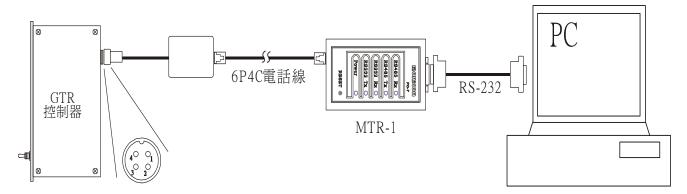


圖 6 現場連線示意圖



## 4、遠端連線示意圖

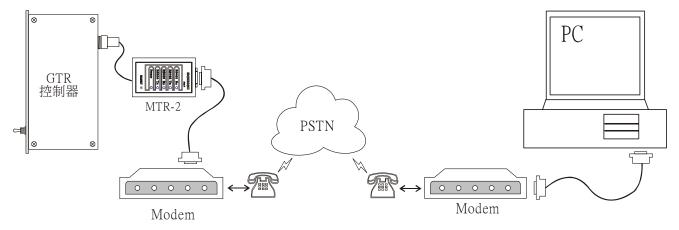


圖 7 遠端連線示意圖

# 5、控制器內部保護電路示意圖

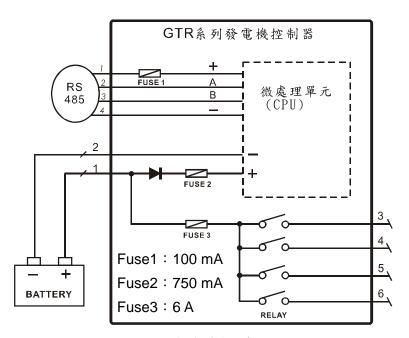


圖 8 保護電路示意圖

# 6、多台連線說明

● 每台發電機組需設定不同的機碼,以提供連線軟體判別。設定方式:利用連線軟體與控制器連線後,至「系統」→「系統參數」頁籤內更改機台地址即可。

## ● 接線方式:

見圖 9 所示,其中一台發電機組的 RS-485 通訊埠四個脚位均須接線(1、4 脚提供直流電源給傳送器使用[5]),其餘機台只接 2、3 脚即可。

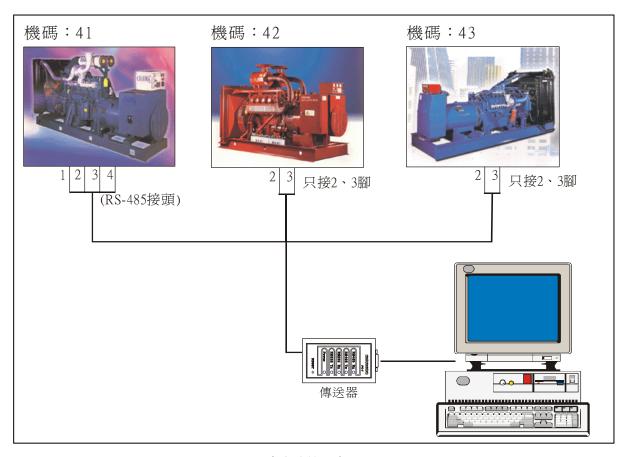


圖 9 多台連線示意圖

[5]當線路長度超過 25 公尺以上時,建議使用外接直流電源(12~24 DCV)供給傳送器使用,以免線路壓降 導致傳送器工作失常。

# 四、通訊協定說明

#### ■ 通訊格式一覽表

表 2 通訊格式一覽表

| C800 | 程式版本           | C820 | 錯誤代碼           |
|------|----------------|------|----------------|
| C800 | LCD 現在的頁碼      | C820 | 現在狀况代碼         |
| C802 | RS 相電壓低位元組     | C821 | A組燈號輸出         |
| C802 | ST相電壓低位元組      | C823 | B組燈號輸出         |
| C804 | TR 相電壓低位元組     | C824 | 輸入 A 組狀態       |
|      | RS 相電壓高位元組     | +    |                |
| C805 |                | C825 | 輸入B組狀態         |
| C806 | ST 相電壓高位元組     | C826 | 積時 秒           |
| C807 | TR 相電壓高位元組     | C827 | 積時 分           |
| C808 | 頻率 整數部分        | C828 | 積時 小時          |
| C809 | 頻率 小數部分        | C829 | 積時 百小時         |
| C80A | R-N 線電壓        | C82A | R 相電流 低位元組     |
| C80B | S-N 線電壓        | C82B | S 相電流 低位元組     |
| C80C | T-N 線電壓        | C82C | T 相電流 低位元組     |
| C80D | 功率因數           | C82D | R 相電流 高位元組     |
| C80E | 千瓦 小數          | C82E | S 相電流 高位元組     |
| C80F | 千瓦 個位數         | C82F | T 相電流 高位元組     |
| C810 | 千瓦 十位數         | C830 | 水溫數値           |
| C811 | 千瓦 百位數         | C831 | 油壓數值           |
| C812 | 千瓦 千位數         | C832 | 燃油位數值          |
| C813 | 千瓦 萬位數         | C833 | LCD 最大頁數       |
| C814 | 千瓦小時 個位數       | C834 | KVA 小數         |
| C815 | 千瓦小時 十位數       | C835 | KVA 個位數        |
| C816 | 千瓦小時 百位數       | C836 | KVA 拾位數        |
| C817 | 千瓦小時 千位數       | C837 | KVA 百位數        |
| C818 | 千瓦小時 萬位數       | C838 | KVA 千位數        |
| C819 | 千瓦小時 十萬位數      | C839 | KVA 萬位數        |
| C81A | 公制/英制          | C83A | RPM 充電機換算 低位元組 |
| C81B | RPM 由頻率換算 高位元組 | C83B | RPM 充電機換算 高位元組 |
| C81C | RPM 由頻率換算 低位元組 | C83C | 輔助輸入1旗幟        |
| C81D | 電池電壓           | C83D | 輔助輸入1狀態        |
| C81E | 充電電流<br>元電電流   | C83E | 系統資訊狀態         |
| C81F | 輸出電驛狀况         | C83F | 電流比値           |
|      |                | C840 | 電壓比値           |
|      |                |      | J, J.L.        |



#### ■ 說明:

通訊介面: RS232→傳送器→RS485

COM Port 設定: 19200,n,8,2

傳送格式: | CMD DATA

|: 傳送器與 GTR 控制器溝通的同步碼 (0x7C)

CMD: GTR 控制器提供之讀取命令"C8"

DATA: "C8"讀取命令之相對細項"00"~"3F"

回應格式: ECHO CHECKSUM

ECHO: GTR 控制器回應讀取命令之數值

CHECKSUM: GTR 控制器回應之錯誤檢查碼

Ex1: 讀取機台號碼 0x41 之 RS 相電壓數值

-1'st: 先取得"RS 相電壓高位元組"數值(C805)

機台號碼: 0x41

CMD: 0xC8

DATA : 0x05

將此三項資料與 0x28 作 XOR 運算得

 $(0x41 \land 0x28) = 0x69$ 

 $(0xC8 \land 0x28) = 0xE0$ 

 $(0x05 \land 0x28) = 0x2D$ 

將此三項資料轉成 ASCII 形式

0x69 > '6' '9'

 $0xE0 \rightarrow 'E''$ 

 $0x2D \rightarrow 2$  '2' 'D'

組成字串 "|69E02D" 並依序傳送到 COM Port("|" 先送)

等待傳送器回應,得字串 "PQRS"

ECHO =  $(0xPQ \land 0x28) = 0xP_1Q_1$ 

CHECKSUM =  $(0xRS \land 0x28) = 0xR_1S_1$ 

依下式作錯誤檢查

CHECKSUM = ECHO ^ CMD ^ DATA

2'nd: 再取得"RS 相電壓低位元組"數值(C802)

傳送"|69E02A"

回應字串"WXYZ"

 $ECHO = 0xWX \land 0x28 = 0xW_1X_1$ 

 $CHECKSUM = 0xYZ \land 0x28 = 0xY_1Z_1$ 

3'rd: RS 相電壓爲 =  $0xP_1Q_1W_1X_1 / 10$ 



Ex2: 讀取機台號碼 0x41 之 R 相電流數值

1'st: 先取得"RS 相電壓高位元組"數值(C82A) 傳送"|69E002",回應得字串 "PQRS"

 $ECHO = 0xPQ \land 0x28 = 0xP_1Q_1$ 

CHECKSUM =  $0xRS \land 0x28 = 0xR_1S_1$ 

2'nd: 再取得"RS 相電壓低位元組"數值(C82D)

傳送"|69E005",回應字串"WXYZ"

 $ECHO = 0xWX \wedge 0x28 = 0xW_1X_1$ 

 $CHECKSUM = 0xYZ \land 0x28 = 0xY_1Z_1$ 

3'rd: R 相電流爲 = 0xP<sub>1</sub>Q<sub>1</sub>W<sub>1</sub>X<sub>1</sub> / 100

| 輔助輸出電驛定義(C81F)   |    |          | RF) 能化         | · 信完義        |
|------------------|----|----------|----------------|--------------|
| BIT.0: 輔助輸出電驛 0  | 0  | 20:5     | 15             | 1000:5       |
| BIT.1: 輔助輸出電驛 1  | 1  | 30:5     | 16             | 1500 : 5     |
| BIT.2: 輔助輸出電驛 2  | 2  | 40:5     | 17             | 2000:5       |
| BIT.3: 跳脫電驛      | 3  | 50:5     | 18             | 3000:5       |
| BIT.4: 警報電驛      | 4  | 60:5     | 19             | 4000:5       |
| BIT.5: 輔助輸出電驛 3  | 5  | 80:5     | 20             | 5000:5       |
| BIT.6: 起動馬達電驛    | 6  | 100:5    | 21             | 6000:5       |
| BIT.7: 油閥電驛      | 7  | 150 : 5  | 22             | 10:5         |
| A 組燈號輸出定義(C822)  | 8  | 200:5    | 23             | 15:5         |
| BIT.0: 運轉燈號      | 9  | 300:5    | 24             | 75:5         |
| BIT.1: 停車燈號      | 10 | 400:5    | 25             | 250:5        |
| BIT.2: 跳脫燈號      | 11 | 500:5    | 26             | 750:5        |
| BIT.3: 警報燈號      | 12 | 600:5    | 27             | 1200:5       |
| BIT.4: 過盤車燈號     | 13 | 800:5    | 28             | 2500:5       |
| BIT.5: 高水溫燈號     | 14 | 900:5    | 20             | 2300 - 3     |
| BIT.6: 超速燈號      | 17 | 電壓比値(C84 | 10) まなん        | <u> </u><br> |
| BIT.7: 低油壓燈號     | 0  | 电壓几個(Co- | <b>FU</b> / 安X | 巨尺我          |
|                  |    |          |                |              |
| B 組燈號輸出定義(C823)  | 1  | 120V     |                |              |
| BIT.0: 輔助輸入 2 燈號 | 2  | 190V     |                |              |
| BIT.1: 低電瓶電壓燈號   | 3  | 208V     |                |              |
| BIT.2: 低頻燈號      | 4  | 220V     |                |              |
| BIT.3: 過電壓燈號     | 5  | 380V     |                |              |
| BIT.4: 低電壓燈號     | 6  | 440V     |                |              |
| BIT.5: 過載燈號      | 7  | 480V     |                |              |
| BIT.6: 短路燈號      | 8  | 3300V    |                |              |
| BIT.7: LCD 背光燈號  |    |          |                |              |

Ver.:V8501 13



# 五、連線軟體安裝及操作說明

# 1、GTR-80 系列連線軟體安裝流程

#### ■ 步驟一:

安裝初始書面。



圖 10 安裝畫面

#### ■ 步驟二:

#### 選擇安裝目錄。

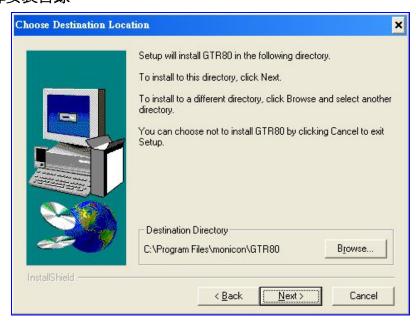


圖 11 選擇安裝位置



#### ■ 步驟三:

安裝完成後檔案會放在選擇或新建之目錄下 (預設爲 C:\Program Files\Monicon\GTR80\)。



圖 12 程式集內建立快捷方式

## 2、連線軟體操作說明

## A、按鈕圖示說明

**!** 

『連線設定』

按下『連線設定』按鈕後會出現連線設定對話視窗,可對電腦通訊埠(COM1~COM4)、連線方式(遠端連線、現場連線)、機碼選擇(00H~FFH)來作設定,按下視窗內的連線按鈕即可與控制器連線。遠端連線時會增加鮑率設定(9600~115200)及

客戶電話兩個設定項目。



圖 13 現場連線設定畫面



圖 14 遠端連線設定畫面





『斷線』

在連線中按下『斷線』按鈕即可與控制器離線。



## 『開啓設定檔』

按下『開啓設定文件』按鈕後,會出現檔案開啓對話視窗,選擇相關設定文件後, 即可將已存檔之相同規格參數設定文件載入控制器中,以便作系統快速設定。

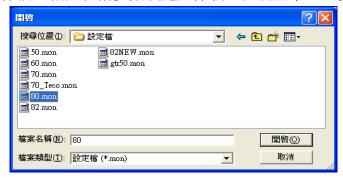


圖 15 開啓設定檔畫面



## 『儲存設定檔』

按下『儲存設定文件』按鈕後,會出現檔案儲存對話視窗,輸入檔案名稱後,即可 將參數儲存於檔案中,以作未來快速設定。

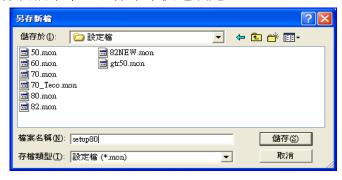


圖 16 儲存設定檔畫面



#### 『遙控起動』

在與控制系統連線後,按下『遙控起動』按鈕後,如起動開關位於"遙控"位置,即可遙控起動遠端之發電機組。在遙控起動時,會出現定時運轉設定畫面,若選擇致能定時運轉時,則發電機會依照設定的時間定時停車。若不選擇致能,則當控制器與連線軟體中斷連線後30秒將會自動停止發電機運轉。





圖 17 遙控起動設定畫面

『遙控停止』

在遙控起動中,按下『遙控停止』按鈕後,即可停止發動中之發電機組。

『故障清除』

當故障發生後,按下『故障清除』按鈕,即可清除故障訊號。

『監控畫面』

按下監控畫面按鈕後,即顯示監控畫面。

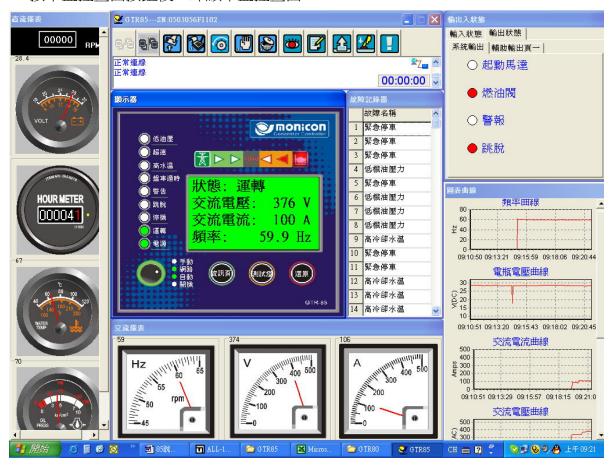


圖 18 監控畫面(本軟體畫面解析度以 1024X768 爲主。)

Ver.:V8501 17





## 『設定畫面』

按下設定畫面按鈕後,即可顯示參數設定畫面。



圖 19 設定畫面

#### 『讀取全部參數』

按下讀取全部參數按鈕後,可將控制器所有設定參數全數讀回至軟體中。



#### 『設定全部參數』

按下設定全部參數功能按鈕後,可 將軟體中所設定參數全數設定至控 制器所中。

## 『關於』

按下關於按鈕,可顯示程式 版本及公司資訊。



圖 20 關於畫面





## 『參數讀取』

在系統連線中,按下『參數讀取』按鈕後,即可讀取該設定頁之參數。



『參數設定』

在系統連線中,按下『參數設定』按鈕後,即可設定該設定頁之參數。

載入

『參數載入』

在作過參數設定後,按下『參數載入』按鈕後,即可動態載入設定參數。

訊息清除

『訊息清除』

按下『訊息清除』按鈕後,訊息視窗內之訊息會被清除。



圖 21 訊息視窗

# 六、參數設定畫面說明

# 1、『系統』頁籤

- ■『盤車參數』頁籤
  - > 參數畫面



圖 22 盤車參數設定

#### > 參數明細

表 3 盤車參數明細

| 盤車參數         |           |       |  |  |  |
|--------------|-----------|-------|--|--|--|
|              | 設定範圍      | 預設値   | 說明   |  |  |
| 盤車時間         | 3~20      | 10秒   | 設定起動盤車的時間上限。                               |  |  |
| 盤車區間         | 3~30      | 10秒   | 盤車失敗後,再次盤車所須等待的時間。                         |  |  |
| 起動馬達<br>跳脫上限 | 15~30     | 20 HZ | 若頻率高於設定値,切斷起動馬達之電力。                        |  |  |
| 起動馬達<br>投入下限 | 15~30     | 20 HZ | 若頻率低於設定値,投入起動馬達之電力。                        |  |  |
| 盤車次數         | 1~10      | 3次    | 設定發電機盤車之次數。                                |  |  |
| 油壓建立<br>延時   | 0.125~7.5 | 1.5 秒 | 盤車時油壓建立後,延時脫離起動馬達之時間。<br>須配合"起動時偵測油壓"參數使用。 |  |  |
| 起動時偵<br>測頻率  | 致能、除能     | 致能    | 起動時偵測頻率。                                   |  |  |
| 起動時偵<br>測油壓  | 致能、除能     | 除能    | 起動時偵測油壓。                                   |  |  |

#### ■『頻率』頁籤

#### ▶ 參數畫面

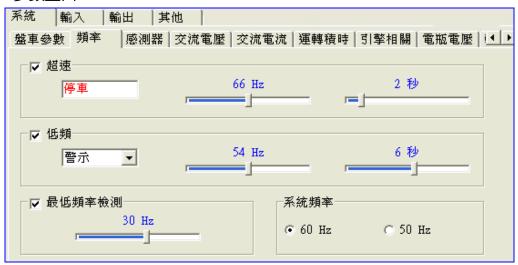


圖 23 頻率參數設定

#### > 參數明細

表 4 頻率參數明細

| 超速              |       |       |                          |  |
|-----------------|-------|-------|--------------------------|--|
|                 | 設定範圍  | 預設値   | 說明                       |  |
| 致能              | 見說明   | 勾選    | 勾選表示致能,反之表示除能。           |  |
| 動作方式            | 固定    | 停車    |                          |  |
| 頻率設定<br>(60 Hz) | 60~72 | 66Hz  | /龙塘玄纮·梅·爽-凯宁·伯甫          |  |
| 頻率設定<br>(50 Hz) | 50~60 | 55Hz  | 依據系統頻率設定値更改設定範圍及預設値。     |  |
| 延時時間            | 1~10  | 2秒    | 動作延時時間。                  |  |
|                 |       |       | 低頻                       |  |
|                 | 設定範圍  | 預設値   | 說明                       |  |
| 致能              | 見說明   | 勾選    | 勾選表示致能,反之表示除能。           |  |
| 動作方式            | 見說明   | 警示    | 動作方式可分爲:停車、跳脫、警報及警示四種方式。 |  |
| 頻率設定<br>(60 Hz) | 48~59 | 54 Hz | 依據系統頻率設定值更改設定範圍及預設值。     |  |
| 頻率設定<br>(50 Hz) | 40~50 | 45 Hz | 队\$\$木利\$9(平)            |  |
| 延時時間            | 1~10  | 6秒    | 動作延時時間。                  |  |

| 最低頻率檢測 |         |      |   |  |  |
|--------|---------|------|---|--|--|
|        | 設定範圍    | 預設値  | 說明  |  |  |
| 致能     | 見說明     | 勾選   | 勾選表示致能,反之表示除能。  |  |  |
| 頻率設定   | 10~45   | 30Hz | 當最低頻率檢測致能選項勾選時,控制系統會偵測頻率是<br>否低於頻率設定值,如低於頻率設定值時,會自動解除低<br>頻之保護功能,使引擎可以操作惰速運轉狀態。 |  |  |
|        | 系統頻率    |      |   |  |  |
|        | 設定範圍    | 預設値  | 說明  |  |  |
| 頻率設定   | 50 \ 60 | 60Hz | 可記錄機組之系統頻率爲 50Hz 或 60Hz。  |  |  |

## 『感測器』頁籤

#### > 參數畫面



圖 24 數值參數畫面

#### ▶ 參數明細

表 5 數值參數明細

| (大) 数id=2数/jiiid |           |                        |   |  |  |  |
|------------------|-----------|------------------------|---|--|--|--|
|                  | 數值參數      |                        |   |  |  |  |
|                  | 設定範圍      | 預設値                    | 說明                                      |  |  |  |
| 燃油位數值<br>設定      | 6~55      | 20%                    | 設定燃油位過低告警的數值,當燃油位數值低於設定值<br>時,控制器會産生告警。 |  |  |  |
| 油壓數値<br>設定       | 15~60     | 20PSI                  | 設定油壓過低告警的數值,當油壓數值低於設定值時,控<br>制器會產生告警。   |  |  |  |
| 高水溫數値<br>設定      | 85~110    | 95°C                   | 設定水溫過高告警的數值,當水溫數值高於設定值時,控<br>制器會產生告警。   |  |  |  |
| 溫度單位             | °C `°F    | $^{\circ}\!\mathbb{C}$ | 溫度單位切換。                                 |  |  |  |
| 油壓單位             | PSI · BAR | PSI                    | 油壓單位切換。                                 |  |  |  |

Ver.:V8501 22

#### ■ 『交流電壓』頁籤

#### > 參數畫面

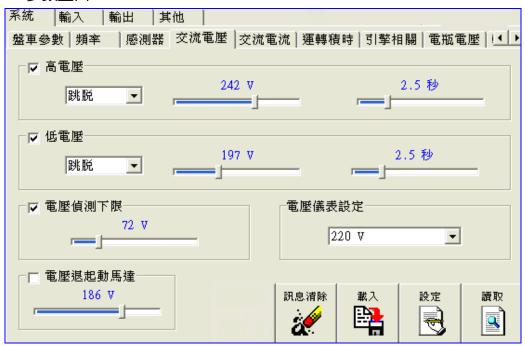


圖 25 交流電壓參數設定

#### > 參數明細

表 6 交流電壓參數明細

| 高電壓參數 |         |        |                                |  |
|-------|---------|--------|--------------------------------|--|
|       | 設定範圍    | 預設値    | 說明                             |  |
| 致能    | 致能、除能   | 勾選     | 勾選表示致能,反之表示除能。 [6]             |  |
| 動作方式  | 見說明     | 跳脫     | 動作方式可分爲:停車、跳脫、警報及警示四種方式。[7]    |  |
| 電壓設定  | 108~439 | 242 伏特 | 軟體會依據系統電壓 220V 或 380V 可變更設定範圍。 |  |
| 延時時間  | 0.25~10 | 2.5 秒  | 延時動作時間。[8]                     |  |
|       |         |        | 低電壓參數                          |  |
|       | 設定範圍    | 預設値    | 說明                             |  |
| 致能    | 致能、除能   | 勾選     | 勾選表示致能,反之表示除能。[6]              |  |
| 動作方式  | 見說明     | 跳脫     | 動作方式可分爲:停車、跳脫、警報及警示四種方式。[7]    |  |
| 電壓設定  | 91~392  | 191 伏特 | 軟體會依據系統電壓設定變更設定範圍。             |  |
| 延時時間  | 0.25~10 | 2.5 秒  | 延時動作時間。[8]                     |  |

| 電壓偵測下限      |        |        |  |  |
|-------------|--------|--------|--|--|
|             | 設定範圍   | 預設値    | 說明   |  |
| 致能          | 致能、除能  | 除能     | 勾選表示致能,反之表示除能。                                     |  |
| 電壓設定        | 52~225 | 100 伏特 | 輸出電壓低於設定値時,低電壓偵測不會動作。                              |  |
|             |        |        | 電壓退起動馬達  |  |
|             | 設定範圍   | 預設値    | 說明   |  |
| 電壓退起<br>動馬達 | 53~380 | 186 伏特 | 盤車時脫離起動馬達之電壓値。                                     |  |
|             | 電壓儀錶設定 |        |  |  |
|             | 設定範圍   | 預設値    | 說明   |  |
| 系統電壓<br>設定  | 見說明    | 220 伏特 | 可設定 110V、120V、190V、208V、220V、380V、440V、480V、3300V。 |  |

[6]: 當參數之致能選項勾選時,表示控制系統會偵測該參數之狀態,並依其動作方式來對引擎提供其保護功能。

[7]:停車:當控制系統偵測到輸入訊號作動時,相關的故障指示燈會閃爍警示,待設定的延時時間到達時,故障指示燈號持續亮起(不再閃爍)並引發停車、送出跳脫訊號及警報訊號。

跳脫:當控制系統偵測到輸入訊號作動時,相關的故障指示燈會閃爍警示,待設定的延時時間到達時,故障指示燈號持續亮起(不再閃爍)並送出跳脫訊號及警報訊號,如於"故障逾時停"所設定的時間內,故障訊號未被排除時,系統會引發停車動作。

警報:當控制系統偵測到輸入訊號作動時,即亮起相關的故障指示燈號並送出警報訊號。

警示:當控制系統偵測到輸入訊號作動時,即將故障指示燈號作閃爍警示。

[8]:當控制系統偵測到輸入訊號作動時,會先將對應之燈號閃爍來警示,當到達設定之延時時間,控制系統會依其動作方式對引擎提供保護功能。

## ■『電流』頁籤

#### > 參數畫面



圖 26 電流參數設定

#### ▶ 參數明細

表 7 電流參數明細

|         | 電流參數    |        |                          |  |
|---------|---------|--------|--------------------------|--|
|         | 設定範圍    | 預設値    | 說明                       |  |
| 電流儀錶 設定 | 20~6000 | 400:5  | 設定電流 C/T 比値。             |  |
|         |         |        | 過載參數                     |  |
|         | 設定範圍    | 預設値    | 說明                       |  |
| 致能      | 致能、除能   | 勾選     | 勾選表示致能,反之表示除能。           |  |
| 動作方式    | 見說明     | 跳脫     | 動作方式可分爲:停車、跳脫、警報及警示四種方式。 |  |
| 電流設定    | 2~400   | 349 安培 | 依據電流儀錶設定値更改設定範圍及預設値。     |  |
| 延時時間    | 10~2550 | 40 秒   | 過載延時時間。                  |  |
|         |         |        | 短路參數                     |  |
|         | 設定範圍    | 預設値    | 說明                       |  |
| 致能      | 致能、除能   | 勾選     | 勾選表示致能,反之表示除能。           |  |
| 動作方式    | 見說明     | 跳脫     | 動作方式可分爲:停車、跳脫、警報及警示四種方式。 |  |
| 電流設定    | 2~400   | 376 安培 | 依據電流儀錶設定値更改設定範圍及預設値。     |  |
| 延時時間    | 0.1~2   | 0.2 秒  | 短路延時時間。                  |  |

## ■ 『運轉積時』頁籤

#### > 參數畫面



圖 27 運轉積時設定

#### ▶ 參數明細

表 8 運轉積時參數明細

| 運轉積時參數   |      |       |                   |
|--|------|-------|-------------------|
|  | 設定範圍 | 預設値   | 說明                |
| 秒暫存器   | 0~59 | 0秒    | 設定積時表"秒"的數值。      |
| 分暫存器   | 0~59 | 0分    | 設定積時表 "分"的數值。     |
| 時暫存器   | 0~99 | 0小時   | 設定積時表 "時"的數值。     |
| 百時暫存器  | 0~99 | 0 百小時 | 設定積時表 "100 時"的數值。 |
| 範例: 236.2 時 $100$ 時 $\times$ 2 + 時暫存器 $\times$ 36 + 分暫存値 $\times$ 12 = 236.2 小時。 |      |       |                   |



#### ■『引擎相關』頁籤

#### > 參數畫面



圖 28 引擎相關參數設定

#### ▶ 參數明細

表 9 引擎相關參數明細

|              | 引擎相關參數 |      |  |  |
|--------------|--------|------|--|--|
|              | 設定範圍   | 預設値  | 說明   |  |
| 前置加油<br>時間   | 0~10   | 0秒   | 引擎起動的前置加油時間。   |  |
| 故障           | 30~900 | 30秒  | 當有錯誤跳脫動作時,運轉燈會開始閃爍,控制系統會送出故障跳脫接點訊號,如故障訊號於設定時間內未清除,引擎會自動停車。 |  |
| 冷機延時         | 0~1200 | 200秒 | 設定引擎停車時的冷機運轉時間。(故障停車時無冷機運轉<br>延時)                          |  |
| 送電停車         | 1~20   | 10秒  | 引擎停車方式爲送電停車時,此參數可設定送電停車類型<br>之引擎停車閥拉桿送電的時間長短。              |  |
| 錯誤禁止<br>起動延時 | 1~30   | 2秒   | 錯誤清除後禁止引擎再次起動的時間設定。  |  |
| 前置預熱<br>時間   | 0~60   | 0秒   | 引擎起動之前置預熱時間。   |  |

#### ■『電瓶電壓』頁籤

#### > 參數畫面

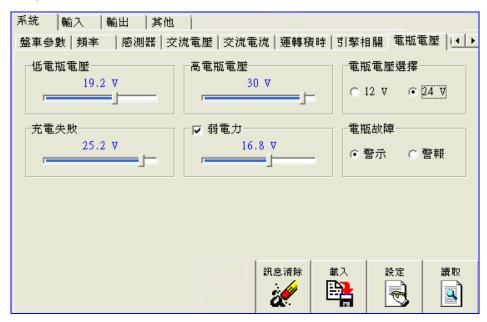


圖 29 電瓶電壓參數設定

#### ▶ 參數明細

表 10 電瓶電壓參數明細

|       | 電瓶電壓參數  |         |  |  |
|-------|---------|---------|--|--|
|       | 設定範圍    | 預設値     | 說明   |  |
| 低電瓶電壓 | 7.6~26  | 19.2 伏特 | 此參數爲設定電瓶電壓的下限値,當電瓶電壓到達下限値時,控制器會産生低直流電錯誤。     |  |
| 高電瓶電壓 | 12~32   | 30 伏特   | 此參數爲設定電瓶電壓的上限值,當電瓶電壓到達下限值<br>時,控制器會產生高直流電錯誤。 |  |
| 電壓選擇  | 12 • 24 | 24 伏特   | 電瓶電壓選擇                                       |  |
| 充電失敗  | 11~26   | 25.2 伏特 | 設定電瓶充電失敗設定値。                                 |  |
| 弱電力致能 | 致能、除能   | 除能      | 勾選表示致能,反之表示除能。                               |  |
| 弱電力電壓 | 7.6~23  | 16.8 伏特 | 設定電瓶弱電力設定値。                                  |  |
| 電瓶故障  | 警示、警報   | 警示      | 選擇當電瓶故障時,控制器的動作情形。                           |  |

## ■『轉速』頁籤

#### > 參數畫面

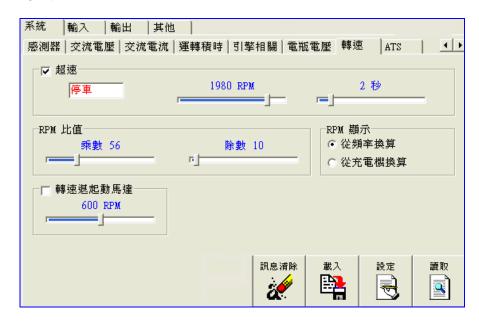


圖 30 轉速參數設定

#### > 參數明細

表 11 轉速參數明細

|             | 超速        |          |   |  |
|-------------|-----------|----------|---|--|
|             | 設定範圍      | 預設値      | 說明  |  |
| 超速致能        | 見說明       | 勾選       | 勾選表示致能,反之表示除能。                            |  |
| 超速動作 方式     | 固定        | 停車       |   |  |
| 超速轉速<br>設定  | 1350~2100 | 1980 RPM | 依據系統頻率設定値更改設定範圍及預設値。                      |  |
| RPM 乘數      | 1~200     | 56       | 設定比值。利用乘一數值及除予一數值來設定比值。須                  |  |
| RPM 除數      | 1~200     | 10       | 配合"從充電機換算"參數使用。                           |  |
| RPM 顯示      | 見說明       | 從頻率換算    | 1.從頻率換算:從頻率値直接換算。<br>2.從充電機換算:從充電機轉速輸入換算。 |  |
| 轉速退起<br>動馬達 | 400~1000  | 600RPM   | 盤車時脫離起動馬達之轉速値。                            |  |

#### ■ 『ATS』頁籤

#### ▶ 參數畫面



圖 29 ATS 參數設定

#### ▶ 參數明細

表 10 ATS 參數明細

| ATS 參數            |           |       |                         |
|-------------------|-----------|-------|-------------------------|
|                   | 設定範圍      | 預設値   | 說明                      |
| 斷電起動<br>延時(TDES)  | 0.5~30 秒  | 4 秒   | 偵測到市電中斷後,自動起動發電機的延遲時間   |
| 常用轉備用<br>延時(TDNE) | 0.5~30 秒  | 2秒    | 發電機運轉成功後,切換到由發電機供電的延時時間 |
| 備用轉常用<br>延時(TDEN) | 0.5~30 秒  | 1秒    | 偵測到市電正常後,切換到由市電供電的延時時間  |
| ATS 中置停留<br>延時    | 0.25~5 秒  | 0.5 秒 | 由發電機供電切換到由市電供電中間停留時間    |
| 市電正常<br>延時        | 0.5~7.5 秒 | 5秒    | 市電恢復時,需經此一延時時間來確保市電供電正常 |
| 單相/三相<br>設定       | 單相、三相     | 三相    | ATS 偵測模式                |



# 2、『輸入』頁籤

在『輸入』頁籤下內含,『感測器開關』、『輔助輸入』、『操作開關』、三個子頁籤。

■『感測器開關』頁籤

#### > 參數畫面



圖 31 感測器開關參數設定

#### > 參數明細

表 12 感測器開關參數明細

| The state of the s |         |       |                       |  |
|--|---------|-------|-----------------------|--|
|  | 高水溫開關   |       |                       |  |
|  | 設定範圍    | 預設値   | 說明                    |  |
| 致能   | 致能、除能   | 勾選    | 勾選表示致能,反之表示除能。        |  |
| 動作方式   | 固定      | 停車    |                       |  |
| 接點型態   | 常開、常閉   | 常開接點  | 可設爲常開接點及常閉接點二種型態。 [9] |  |
| 延時時間   | 0.25~50 | 1秒    | 延時動作時間。               |  |
|  |         |       | 低油壓開關                 |  |
|  | 設定範圍    | 預設値   | 說明                    |  |
| 致能   | 見說明     | 勾選    | 勾選表示致能,反之表示除能。        |  |
| 動作方式   | 固定      | 停車    |                       |  |
| 接點型態   | 常開、常閉   | 常開接點  | 可設爲常開接點及常閉接點二種型態。 [9] |  |
| 延時時間   | 0.2~40  | 1.5 秒 | 延時動作時間。               |  |

[9]:常開接點設定表示該輸入訊號於正常狀態下是開路狀態,當發生閉合情形表示該輸入訊號 作動。常閉接點設定表示該輸入訊號於正常狀態下是閉合狀態,當發生開路情形表示該 輸入訊號作動。



#### ■ 『輔助輸入』頁籤

#### ▶ 參數畫面



圖 32 輔助輸入頁 1 參數設定



圖 33 輔助輸入頁 2 參數設定

#### > 參數明細

表 13 輔助輸入參數明細

|        | 輔助輸入參數 |      |      |      |       |  |  |
|--------|--------|------|------|------|-------|--|--|
|        | 致能     | 名稱設定 | 動作方式 | 接點型態 | 延時時間  |  |  |
| 輔助輸入 0 | 勾選     | 緊急停車 | 停車   | 常閉接點 | 0.2 秒 |  |  |
| 輔助輸入1  | 勾選     | 戰鬥開關 | 警示   | 常開接點 | 1秒    |  |  |
| 輔助輸入2  | 勾選     | 低水位  | 停車   | 常開接點 | 5秒    |  |  |
| 輔助輸入3  | 勾選     | 低燃油位 | 跳脫   | 常開接點 | 10秒   |  |  |

說明:可設定名稱包含:緊急停車、戰鬥開關、低水位、低燃油位、低電瓶電壓、故障停車、 高燃油位、故障跳機、絕緣異常、散熱失效、故障預警、充電失敗、過電流、低水溫、 預熱中及備用。

#### ■『操作開關』頁籤

#### ▶ 參數畫面



圖 34 操作開關參數設定

#### > 參數明細

表 14 感測器開關參數明細

|      | 自動開關     |       |   |  |
|------|----------|-------|---|--|
|      | 設定範圍     | 預設値   | 說明  |  |
| 致能   | 致能、除能    | 勾選    | 勾選表示致能,反之表示除能。<br>如自動開關除能時,則無法由 ATS 起動引擎。 |  |
| 延時時間 | 0.25~2.5 | 1秒    | 自動開關動作延時時間。                               |  |
|      |          |       | 手動開關                                      |  |
|      | 設定範圍     | 預設値   | 說明  |  |
| 致能   | 致能、除能    | 勾選    | 如手動開關除能時,則無法從面板直接起動引擎。                    |  |
| 延時時間 | 0.25~5   | 1秒    | 手動開關動作延時時間。                               |  |
|      |          |       | 清除開關                                      |  |
|      | 設定範圍     | 預設値   | 說明  |  |
| 致能   | 致能、除能    | 勾選    | 如清除開關除能時,則無法從面板清除故障訊號。                    |  |
| 延時時間 | 0.25~2.5 | 0.25秒 | 清除開關動作延時時間。                               |  |

# 3、『輸出』頁籤

#### > 參數畫面

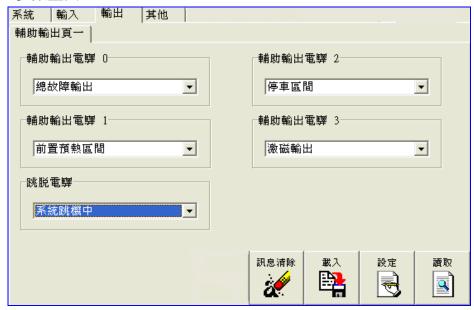


圖 35 輔助輸出設定

#### > 參數明細

表 15 輔助輸出參數明細

| 輔助輸出電驛                                |                                      |                             |                 |  |
|---------------------------------------|--------------------------------------|-----------------------------|-----------------|--|
|                                       | 設定範圍                                 | 預設値                         | 說明              |  |
| 輸出電驛 0                                | 見說明                                  | 總故障輸出                       | 可設定之參數如下功能說明所示。 |  |
| 輸出電驛 1                                | 見說明                                  | 前置預熱                        | 可設定之參數如下功能說明所示。 |  |
| 輸出電驛 2                                | 見說明                                  | 停車區間                        | 可設定之參數如下功能說明所示。 |  |
| 輸出電驛 3                                | 見說明                                  | 激磁輸出                        | 可設定之參數如下功能說明所示。 |  |
| 跳脫電驛                                  | 見說明                                  | 系統跳機中                       | 可設定之參數如下功能說明所示。 |  |
|                                       |                                      | 各輔                          | 補助輸出電驛功能說明      |  |
| 功能名稱                                  |                                      | 說明                          |                 |  |
| 總故障輸出                                 | 」 故障停車                               | 故障停車狀況發生時,送出信號。(冷機區間也會送出信號) |                 |  |
| 起動命令區                                 | 五間 在關機或自動待機狀態下,送出信號。直到控制器運轉起動,此信號斷除。 |                             |                 |  |
| 前置預熱區間 預熱時,送出信號。預熱結束後,信號斷除。(由預熱時間來設定) |                                      | 預熱結束後,信號斷除。(由預熱時間來設定)       |                 |  |
| 起動偵測區                                 | 起動偵測區間 啓動起動馬達時,送出信號。當退起動馬達時,斷除信號。    |                             |                 |  |

| 盤車歇息區間   | 前次盤車退起動馬達到下一次盤車啟動起動馬達之間,送出信號。(由送電停車來<br>設定)                   |
|----------|---|
| 運轉區間     | 發電機開始運轉時,送出信號。當發生故障停車或正常停車時,信號斷除。                             |
| 停車區間     | 正在停車時,送出信號。(由送電停車來設定)   |
| 起動禁止區間   | 當發生故障停車後,送出信號(此時不能重新啟動,必須先手動關機)。直到關機後一段時間(由錯誤禁止起動延時來設定),信號斷除。 |
| 發電機      | 發電機開始運轉時,送出信號。當發生故障停車或正常停車時,信號斷除。(正常                          |
| 運轉成功     | 停車時,冷機區間也會送出信號)   |
| 重置鍵按下    | 按下還原鍵時,送出信號。  |
| 系統跳機中    | 當故障動作設爲跳脫而發生跳脫時,送出信號。   |
| 系統警報中    | 當故障動作設爲警報而發生警報時,送出信號。   |
| 激磁輸出     | <b>啓動發電機時,送出信號。直到保護功能暫停時間結束,信號斷除。</b>                         |
| 高水溫數值    | 當感測器測到水溫高於預設値時,送出信號。  |
| 低燃油數值    | 當感測器測到燃油低於預設値時,送出信號。  |
| 低油壓數值    | 當感測器測到油壓低於預設値時,送出信號。  |
| 低頻動作     | 當發生低頻故障停車時,送出信號。  |
| 高電壓動作    | 當發生高電壓故障時,送出信號。   |
| 低電壓動作    | 當發生低電壓故障時,送出信號。   |
| 過載動作     | 當發生過載故障時,送出信號。  |
| 短路動作     | 當發生短路故障時,送出信號。  |
| 總故障輸出(B) | 與「總故障輸出」動作相反。   |
| 引擊運轉成功   | 當發電機盤車成功開始運轉時的這期間,送出短暫信號。                                     |
| 低水位動作    | 當發生低水位故障時,送出信號。   |
| 低電瓶動作    | 當發生低電瓶故障時,送出信號。   |
| 低燃油位動作   | 當發生低燃油位故障時,送出信號。  |
| 過盤車      | 當盤車次數超過所設定的次數時,送出信號。  |
| 高水溫動作    | 當發生高水溫故障停車時,送出信號。   |

| 超速動作    | 當發生超速故障停車時,送出信號。    |
|---------|---------------------|
| 低油壓動作   | 當發生低油壓故障停車時,送出信號。   |
| 緊急停車動作  | 當收到緊急停車指示時,送出信號。    |
| 系統非自動位置 | 當開關切於關機位置時,送出信號。    |
| 系統手動起動  | 當開關切於手動時,送出信號。      |
| 系統自動起動  | 當開關切於自動、自動網路時,送出信號。 |
| 系統網路位置  | 當開關切於自動網路時,送出信號。    |
| 高電瓶電壓   | 當電瓶電壓高過於預設値時,送出信號。  |

[註]預設成保留及備用時,無信號輸出。



# 4、『其他』頁籤

#### > 參數畫面



圖 36 其他參數設定

#### > 參數明細

表 16 其他參數明細

| 其他參數          |       |     |   |
|---------------|-------|-----|---|
| 參數名稱          | 設定範圍  | 預設値 | 說明  |
| 保護功能<br>暫停    | 3~20  | 10秒 | 引擎起動後,系統於設定時間內停止偵測外部輸入之故障<br>訊號。                          |
| 抗彈跳指數         | 5~200 | 50秒 | 抗彈跳指數,可避免因干擾而産生誤動作。                                       |
| 機台地址          | 01∼FF | 41h | 多部控制系統透過 RS-485 電氣介面進行串接時,必須將機<br>台位址調開,以利連線軟體可與控制系統正常連線。 |
| 系統非自動         | 致能/除能 | 致能  | 此參數致能時,會偵測引擎於待機狀態時的面板開關位置,若開關置於"關機"位置時,控制器將會輸出警報。         |
| 低轉速引擎         | 致能/除能 | 除能  | 此參數致能時,控制器會將頻率/轉速比切換爲 60 Hz/1200<br>RPM。                  |
| 手動停車<br>不冷機運轉 | 致能/除能 | 除能  | 此參數致能時,手動停車將會直接停車而不執行冷機運轉<br>延時。                          |



# 七、故障排除

# 1、控制器簡易故障排除

- A、檢查快速接頭是否鬆脫未卡緊。
- B、檢查電瓶極性與工作電壓是否正確。
- 檢查控制器背面 POWER 指示燈。
  - > OK 指示燈亮綠燈表示工作電源極性正常。
  - > NG 指示燈亮紅燈表示電源極性反接。
  - ▶ 請用三用電錶量測工作電壓是否在 8~36 DCV。
  - 如電源指示燈未亮起表示該控制器已故障,請以備品更換之。

#### C、按測試開關

- 故障指示燈及運轉燈會全數亮起,如無亮燈表示該燈號已故障,請以備品 更換之。
- 警報電驛會輸出訊號,如無訊號輸出表示該警報電驛已故障,請以備品更 換之。

# 2、現場環境造成控制器誤動作

#### A、發電機組在自動狀態下,無故起動或停止

■ 檢查 ATS.1 及 ATS.2 接點是否帶交流電訊號,如有請加裝電驛以阻絶交流訊號。

### B、發電機機組發動後,出現故障停車

- 請檢查輔助輸入開關、感測器開關是否故障。
- 請檢查頻率輸入訊號是否正常。
- 請檢查輸入訊號型態設定是否符合該輸入訊號(例如常開/常閉設定是否正確)。

# C、發電機起動後,運轉正常,但加載過一段時間後出現低油壓停車

- 確認油閥及起動馬達之容量是否超出控制器所能負荷之容量(總輸出電流 爲 6 A),如超出請加裝中繼電驛以確保發電機組能正常起動。
- 發電機於加載後,燃油幫浦的輸出會增加電流的輸出,當輸出電流超過控制器的最大輸出電流時,控制器內部輸出保護回路的自復式保險絲會跳開,但控制系統電源仍然正常,此時會切斷燃油幫浦的電源造成引擎停車,當引擎速度低落時會觸發低油壓保護開關動作,控制器便會偵測此一訊號,並做出低油壓停車保護。



#### D、發電機無法起動

- 檢查電瓶是否有足够的電力。
- 檢查輔助電驛有無動作。
- 燃油幫浦是否工作正常。

# 3、RS-485 通訊問題

#### A、RS-485 通訊無法連線

- 請按一下傳送器上的"Reset",將傳送器復歸(除 POWER 燈亮外, RS232 Rx 的燈也會恆亮)。
- 請確認 RS-485 是否正確接上。
- 請檢查接線是否接觸不良。
- 請檢查接線是否接上傳送器。
- 請檢查 RS-232 接線是否正確接上。
- 請檢查連線軟體之通訊埠設定是否正確。
- 請檢查連線軟體之機台位址是否正確。
- 如上述項目檢查無誤,表示該控制器之通訊埠口可能故障或該控制器之工廠碼設定錯誤,請聯絡本公司客服部。

#### B、通訊可連線但會斷斷續續(通訊品質不良)

- 請檢查連接線是否接觸不良。
- 請檢查連接線是否老化,特性阻抗不佳(導線的特性阻抗在 75  $\Omega$  ~600  $\Omega$  均可使用)。

39

■ 請用隔離線當作連接線以確保連線品質。

Ver.:V8501

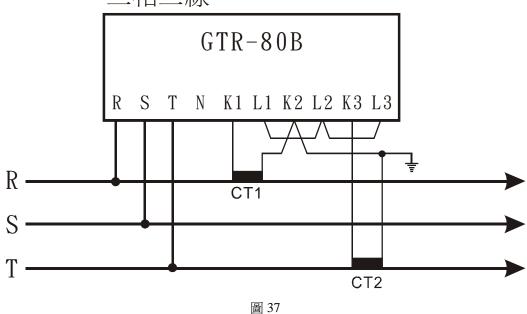


# 八、附錄

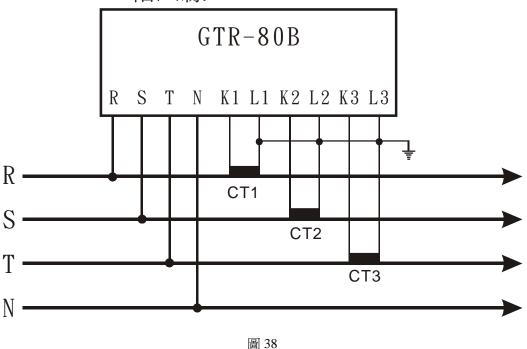
# 1、使用 2CT 及 3CT 的配接法

三相三線使用 2 顆 CT 的配接法請參考圖 35 所示,三相四線使用 3 顆 CT 的配接法請 參考圖 36 所示。





## 三相四線



40

Ver.:V8501